

Drgania i fale

Rzeszów University of Technology

1 lutego 2023

- D. Halliday, R. Resnik, J. Walker. Podstawy fizyki, tom 2.
- Fizyka dla szkół wyższych, tom 1. Openstax Polska.

Ruch harmoniczny

Równanie ruchu harmonicznego: $x(t) = x_m \cos(\omega t + \phi)$,
gdzie x_m - amplituda drgań, $(\omega t + \phi)$ - faza, ϕ - faza początkowa, ω - częstość kołowa

Okres drgań T jest określony równaniem

$$x(t) = x(t + T) \Rightarrow \omega T = 2\pi$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi\nu$$

gdzie ν - częstość drgań

Prędkość w ruchu harmonicznym

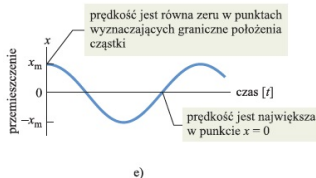
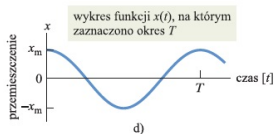
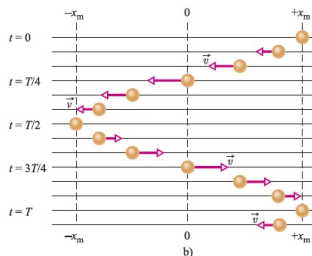
$$v(t) = \frac{dx}{dt} = -\omega x_m \sin(\omega t + \phi)$$

Przyspieszenie

$$a(t) = \frac{dv}{dt} = -\omega^2 x_m \cos(\omega t + \phi) = -\omega^2 x(t)$$

- w ruchu harmonicznym przyspieszenie jest proporcjonalne do przemieszczenia, ale ma przeciwny znak

Siła w ruchu harmonicznym: $F = ma = -m\omega^2 x$



Klocek na sprężynie

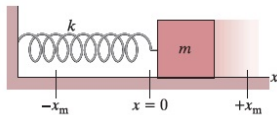
Siła działająca na klocek

$$F = -kx \quad \text{- prawo Hooke'a,}$$

gdzie k - stała sprężystości sprężyny, x - przemieszenie klocka

$$\Rightarrow k = m\omega^2$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}, \quad T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$$



Energia potencjalna

$$E_p(t) = \frac{kx^2}{2} = \frac{kx_m^2}{2} \cos^2(\omega t + \phi)$$

Energia kinetyczna

$$E_k(t) = \frac{mv^2}{2} = \frac{m\omega^2 x_m^2}{2} \sin^2(\omega t + \phi) = \frac{kx_m^2}{2} \sin^2(\omega t + \phi)$$

Całkowita energia mechaniczna

$$E = E_p + E_k = \frac{kx_m^2}{2} = \text{const}$$

Wahadło matematyczne

Równanie ruchu: $M = I\alpha$

$$M = -Lmg \sin \theta \simeq -Lmg\theta$$

przy $\theta \ll 1$

ozn. moment siły jest proporcjonalny do przemieszczenia kątowego i ma przeciwny znak

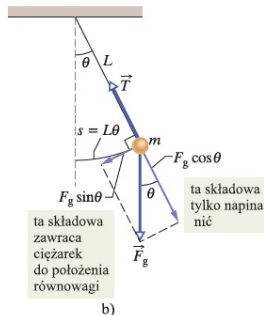
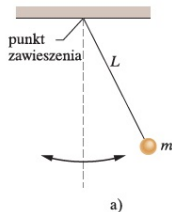
\Rightarrow drganie wahadła matematycznego - ruch harmoniczny,

$$\omega = \sqrt{\frac{mgL}{I}} = \sqrt{\frac{g}{L}}$$

ponieważ moment bezwładności $I = mL^2$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

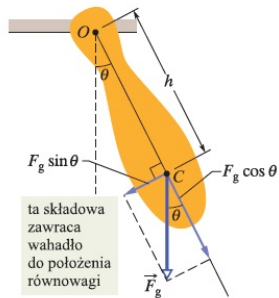
- okres drgań nie zależy od masy ciała, a zależy tylko od długości wahadła



Wahadło fizyczne

$$\omega = \sqrt{\frac{mgL}{I}}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgL}}$$



Rodzaje fal:

- fale mechaniczne
- fale elektromagnetyczne
- fale materii

W fali poprzecznej przemieszczenie jest poprzeczne do kierunku ruchu fali

W fali podłużnej przemieszczenie - wzdłuż kierunku ruchu fali (dźwięk)

Równanie fali: $y(x, t) = y_m \sin(kx - \omega t)$,

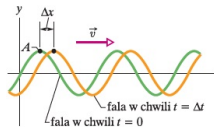
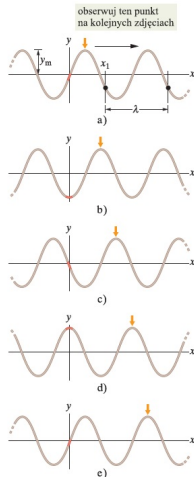
gdzie y_m - amplituda fali, $(kx - \omega t)$ - faza, k - liczba falowa

Długość fali λ jest związana z liczbą falową k : $k = \frac{2\pi}{\lambda}$ tak samo jak okres T jest związany z prędkością kątową: $\omega = \frac{2\pi}{T}$.

Prędkość fali biegnącej

Stałość fazy: $kx - \omega t = \text{const} \quad k \frac{dx}{dt} - \omega = 0$

$$\Rightarrow v = \frac{dx}{dt} = \frac{\omega}{k}$$



Zasada superpozycji:

Nakładające się fale dodają się algebraicznie, tworząc falę wypadkową

$$y_c(x, t) = y_1(x, t) + y_2(x, t)$$

Nakładające się fale w żaden sposób nie wpływają na siebie wzajemnie

Interferencja fal

$$y_1(x, t) = y_m \sin(kx - \omega t)$$

$$y_2(x, t) = y_m \sin(kx - \omega t + \phi)$$

Korzystając z równania $\sin \alpha + \sin \beta = 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2}$ znajdziemy falę wypadkową

$$y_c(x, t) = y_m (\sin(kx - \omega t) + \sin(kx - \omega t + \phi)) = 2y_m \cos \frac{\phi}{2} \sin(kx - \omega t + \frac{\phi}{2})$$

Przy $\phi = 2n\pi$ ($n = 1, 2, 3, \dots$) - interferencja konstruktywna

Przy $\phi = (2n + 1)\pi$ - interferencja destruktywna

Dwie fale biegnące w przeciwnych kierunkach tworzą falę stojącą

$$y_1(x, t) = y_m \sin(kx - \omega t)$$

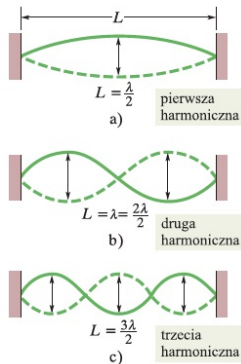
$$y_2(x, t) = y_m \sin(kx + \omega t)$$

Fala wypadkowa

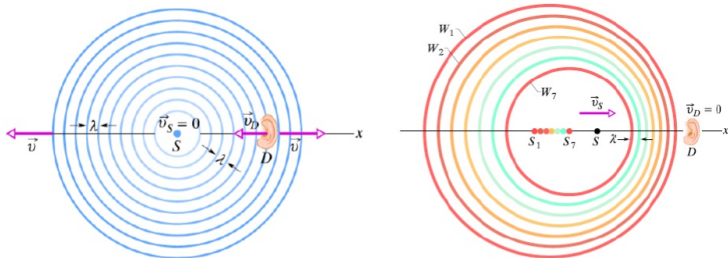
$$y_c(x, t) = 2y_m \sin(kx) \cos(\omega t)$$

Fala stojąca o długości L może być utworzona przez fale z długością fali

$$\lambda = \frac{2L}{n}$$



Jeżeli detektor lub źródło zbliżają się do siebie, ma miejsce wzrost rejestrowanej częstotliwości dźwięku ν' . Jeżeli detektor lub źródło oddalają się od siebie - zmniejszenie częstotliwości.



$$\nu' = \nu \frac{v}{v - v_S}$$